

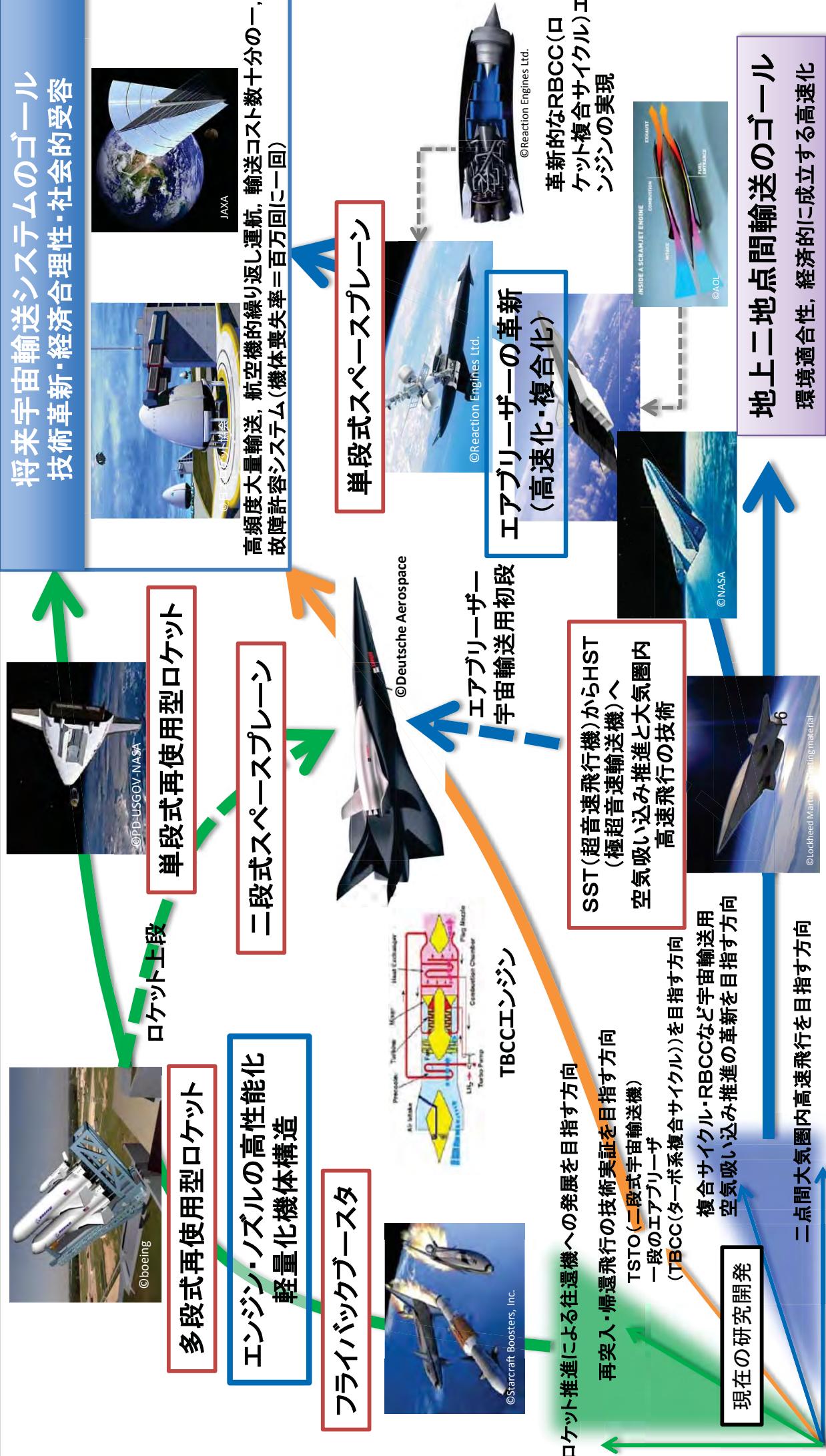
軌道領域別に見た 2040 年から 2050 年頃の宇宙利用と輸送の分類

軌道の分類		宇宙利用の例	宇宙輸送システム
低軌道領域	サブオービタル (高度100km)	・科学観測、微小重力実験	再使用観測・実験ロケット
		・サブオービタル体験飛行 ・地球上の高速二地点間輸送	再使用型宇宙輸送システム
	低軌道 (高度数百km)	・地球観測衛星 ・低軌道ステーションへの人員 及び物資の輸送・回収 ・一般大衆の宇宙旅行	再使用型宇宙輸送システム
高軌道領域	中・高軌道 (静止軌道等)	・測位衛星、通信放送衛星等 ・宇宙太陽光発電システム (SSPS) 等	軌道間輸送機
	月周辺	月周辺での持続的滞在・活動 (月探査、科学研究、資源採掘、 旅行等)の為の人員・物資の輸 送	軌道間輸送機
	火星以遠	宇宙探査(深宇宙、惑星、小惑 星)	使い切り型ロケット、 軌道間輸送機

低軌道領域の将来宇宙輸送システムの発展経路

別添3

材料技術の革新による単段式再使用型ロケット、エンジン技術の革新によるエアブリーゼン・エンジン搭載単段式スペースプレーン、両者の技術を活用した二段式スペースプレーンの3つの発展経路(パス)を想定。再使用型宇宙輸送システムの発展経路には、複数のパスが考えられるが、適切な時期に適切なパスを選択する必要がある。ただし、どのパスにおいても共通に必要な技術があることや、各パスが進展する途上で、実用化できるシステムが生まれる可能性もあることから、開発の初期の段階では、各パスの発展可能性を追求することが必要。



低軌道領域の将来宇宙輸送システムの開発プロセス

別添4

実験機を開発してシステム全体の実証や新たな研究課題の抽出を行い、その成果を要素研究にフィードバックするサイクルを確立して、研究開発を加速。その成果を順次実証機、試験機から実証機へと発展させる一連のプロセスが必要。なお、実験機から試験機に移る段階といった、適切な時期において、国際動向も踏まえつつ、4-1で述べたどとのパスを選択するかという検討を行うことが適当。

