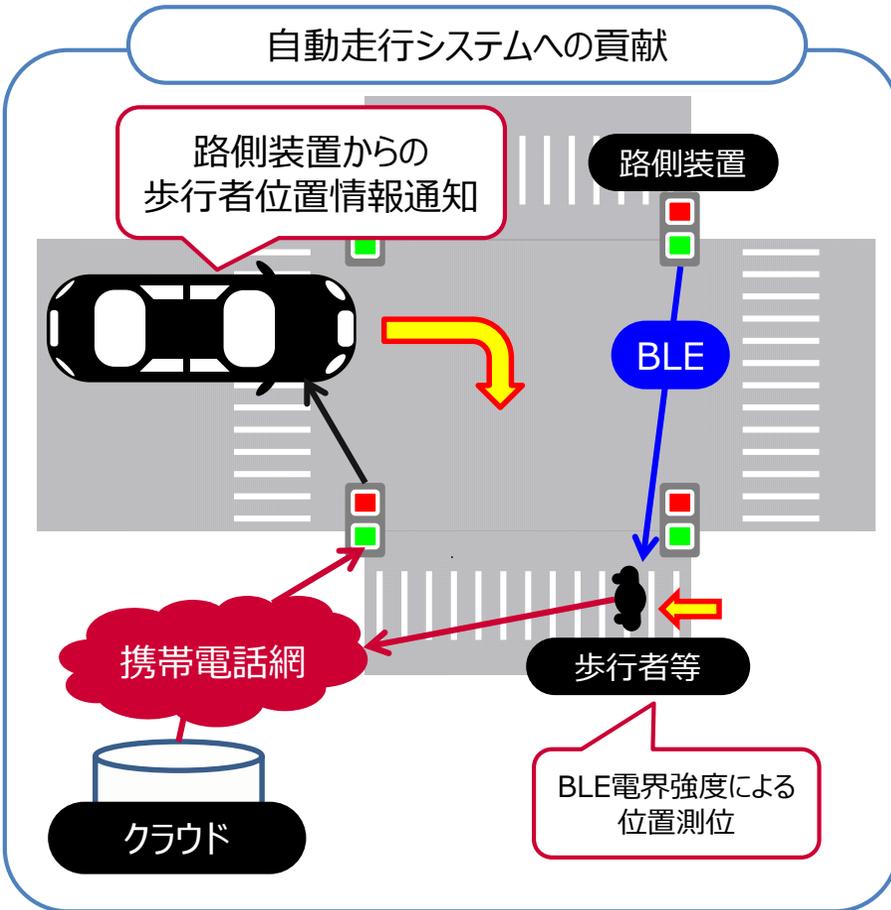


## (2)-イ-1. 歩道・車道での高精度歩車検知システムの実現

【研究実施主体：(株)NTTドコモ】

- 歩行者等の交差点エリア内の位置情報を路側装置に提供することにより、自動走行システムに貢献する。



## (2)-イ-2. Web技術を活用した情報収集・配信技術の開発

【研究実施主体：(株)KDDI総研】

- すべての道路の走行車両等からの次世代プローブデータの収集とこれらに基づく危険予知・注意喚起情報の配信を早期に実現し、自動走行の普及のための共通基盤を構築する。

