

資料2

ImPACT バイオニックヒューマノイドが拓く 新産業革命

プログラム・マネージャー

東京大学大学院医学系研究科/工学系研究科
原田香奈子

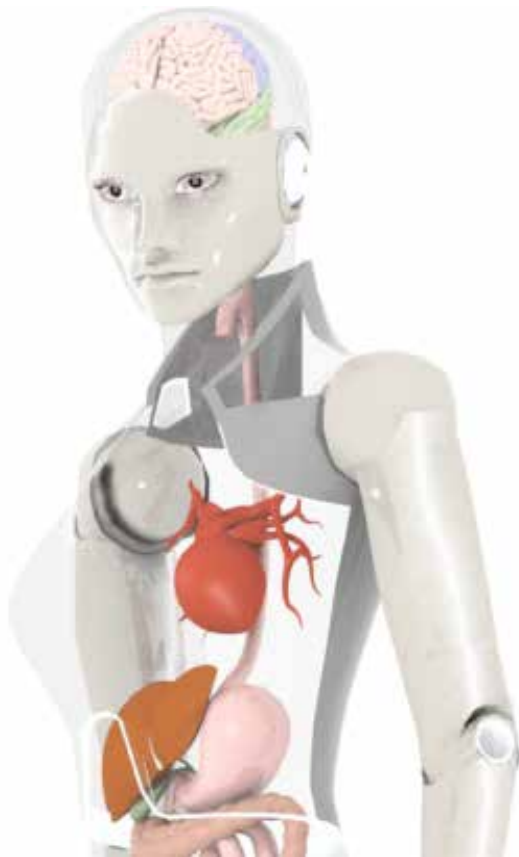


バイオニックヒューマノイドが拓く新産業革命

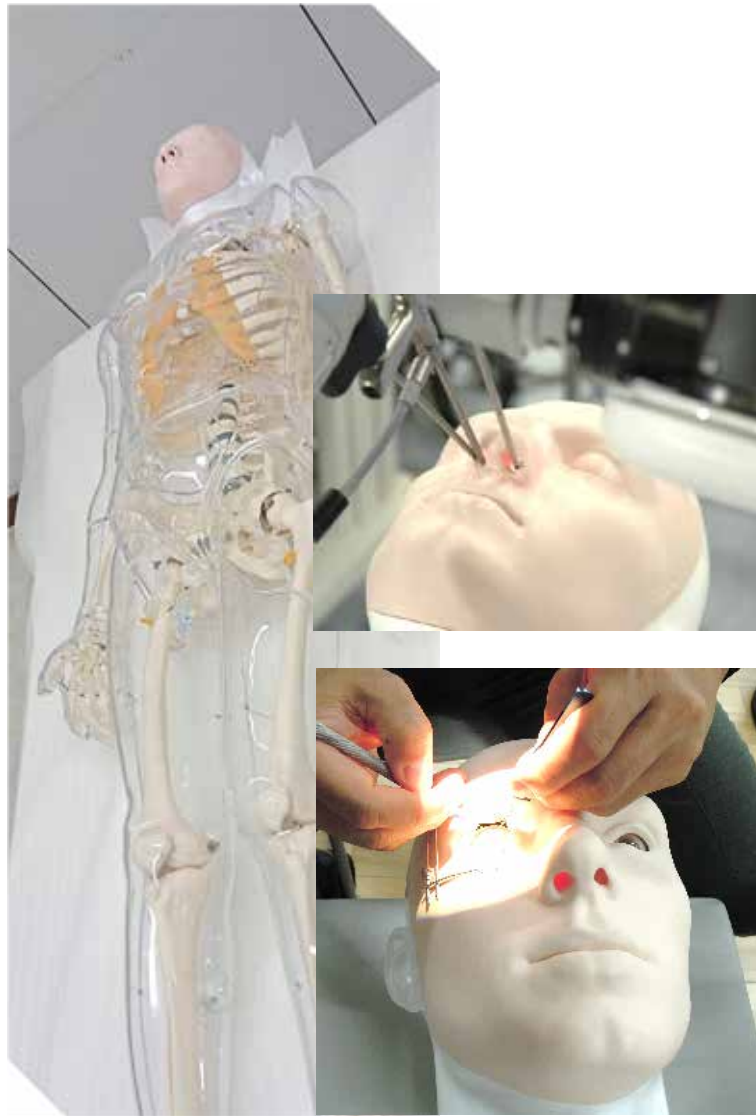
H28年2月～H31年3月，16億円（3年1カ月，研究はH30年12月まで）

バイオニックヒューマノイド：生体忠実性を有する精巧なモデル（ダミー）にセンサやアクチュエータを搭載．人や動物の代替として活用．

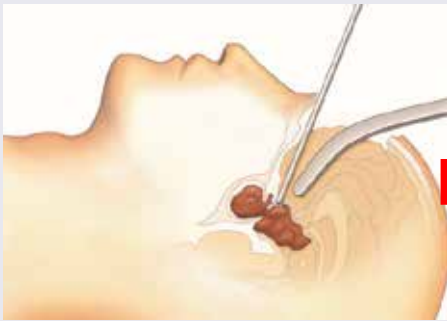
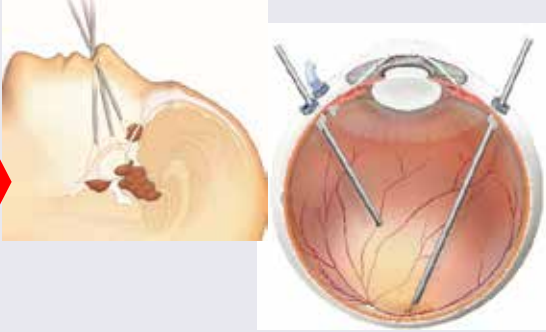
スマートアーム：匠の手術ロボット．バイオニックヒューマノイドを活用することで開発．



構想の実現



対象とするイノベーション

	従来の手術	低侵襲手術	ロボット手術
一般的な 外科手術			
患者	負担が大きい	負担が小さい	負担が小さい
医師	操作が容易	操作が困難	操作が容易
脳外科・眼科 などの 微細手術			
患者	負担が非常に大きい	負担が小さい	負担が小さい
医師	操作が困難	操作が非常に困難 熟練医しかできない	ヒトの手が届かない場所で、 ヒトより正確に

バイオニックヒューマノイド

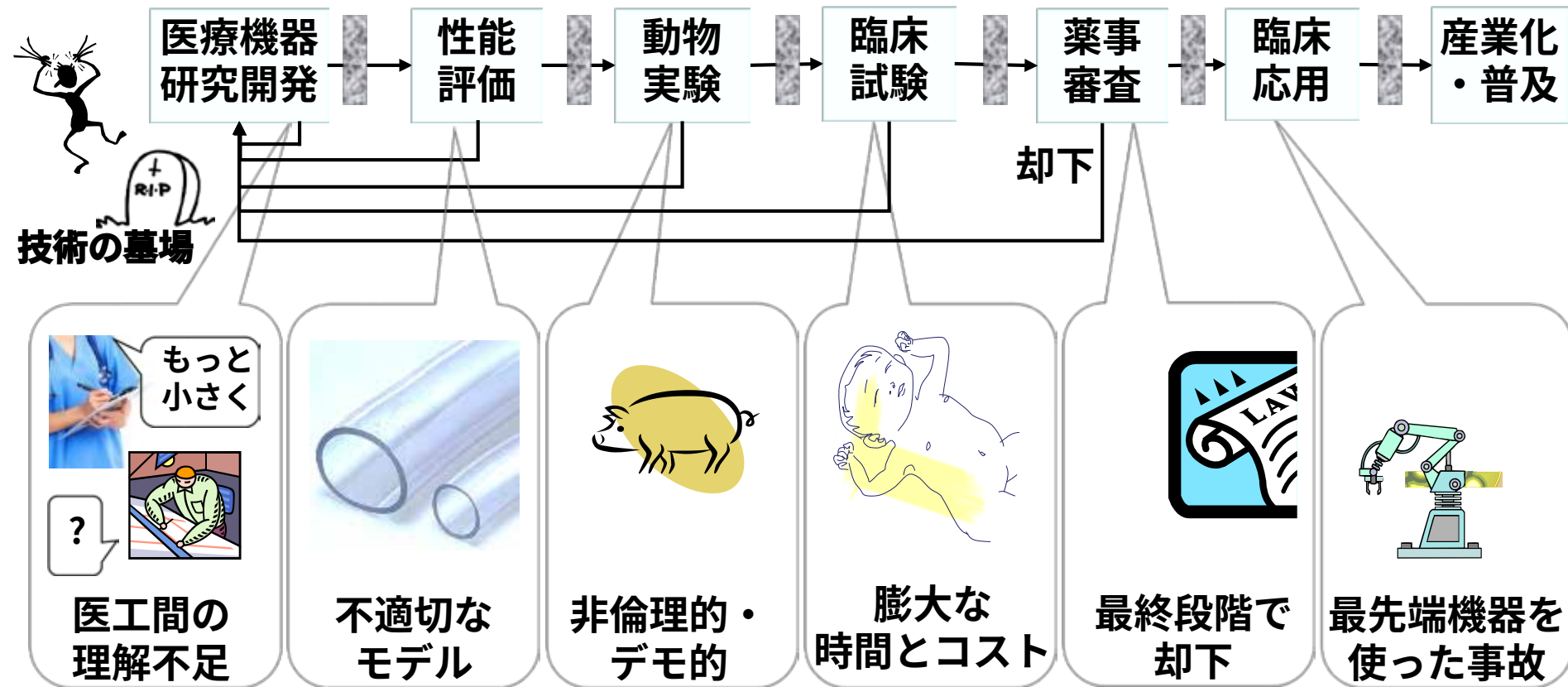
スマートアーム



Youtube JST Channelに掲載，英語版も掲載

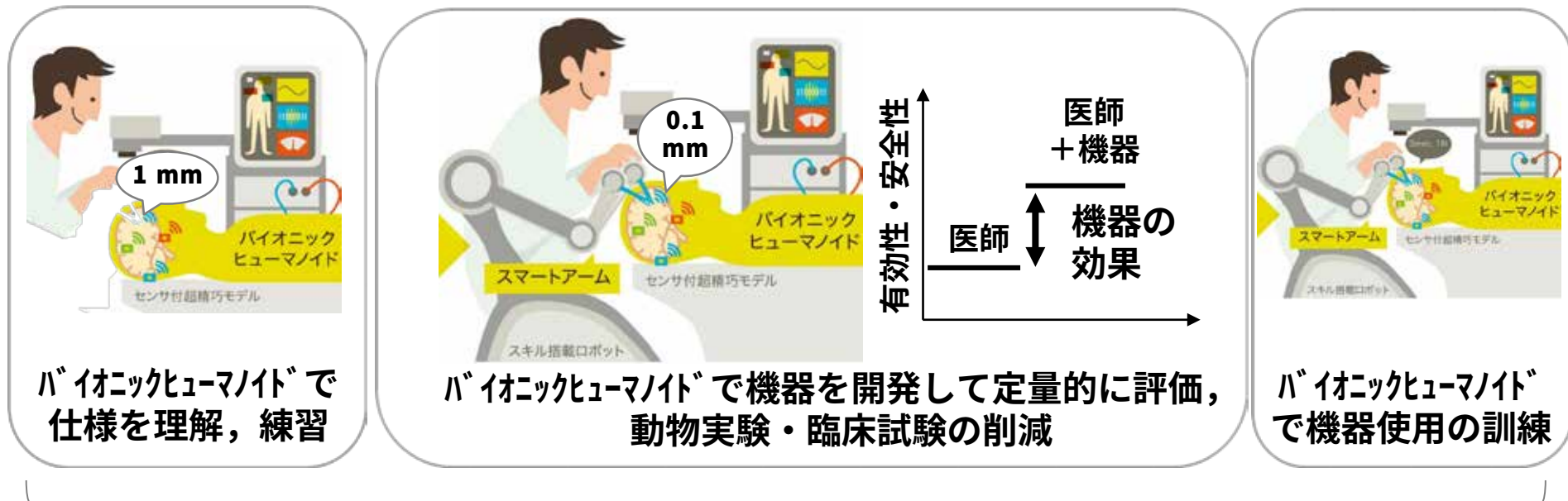
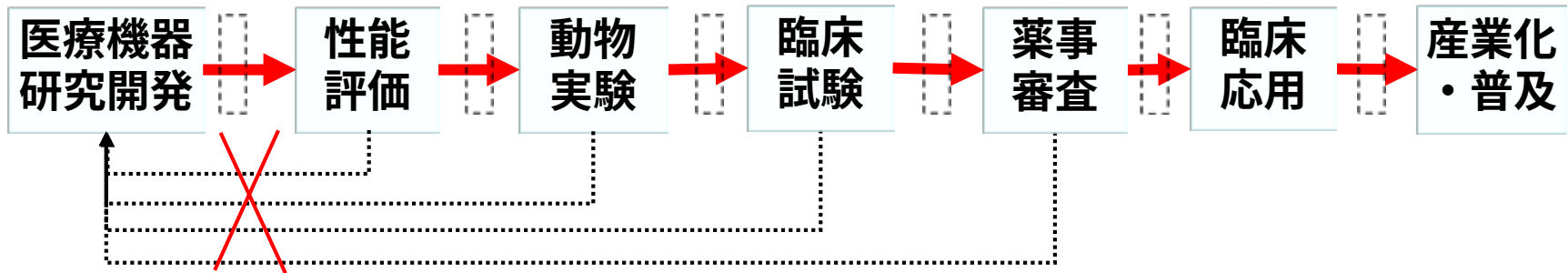
<https://www.jst.go.jp/impact/bionichumanoids/results/index.html>

試行錯誤の医工連携プロセス



- n 定性的な表現によるコミュニケーションが多いため、試行錯誤や手戻りが多く、開発期間やコストが増大する。
- n 「技術の墓場」行きが増え、研究力・技術力が落ちる。
- n 医師のトレーニングでも患者が実質、練習台となっている場合がある。

提案する非連続イノベーション



コンセプトの普及を促す制度対応（国際標準化など）

- n 試行錯誤や手戻りのない定量的・効率的・倫理的なプロセスを実現する。
- n 医療機器産業にコンセプトを普及する。



**定性的，
試行錯誤的**



**定量的，
効率的，倫理的**



**革新的技術の
導入**

組織体制



名古屋大学
新井史人



東京大学
光石衛

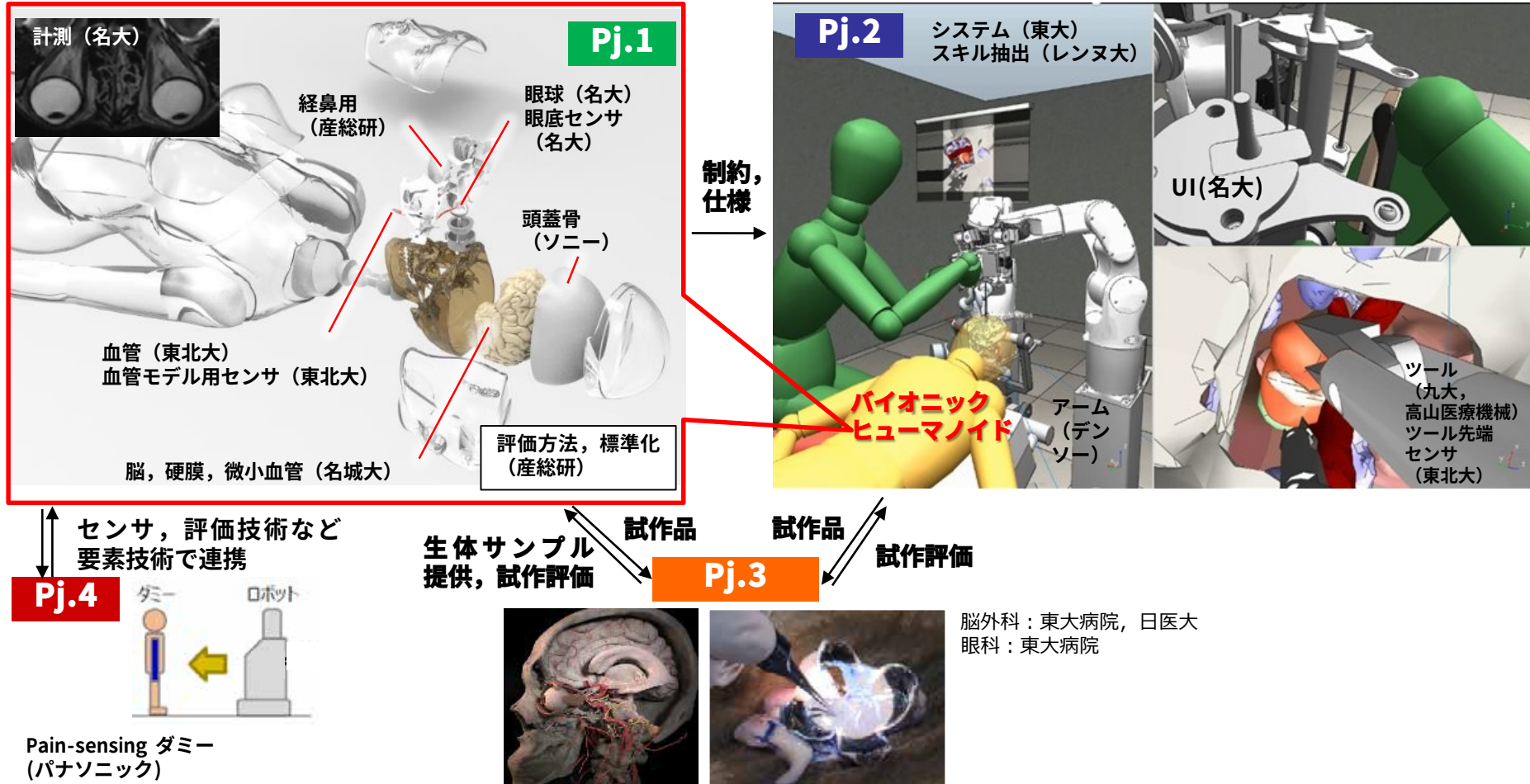


東京大学
齊藤延人

Panasonic
パナソニック
渡邊竜司



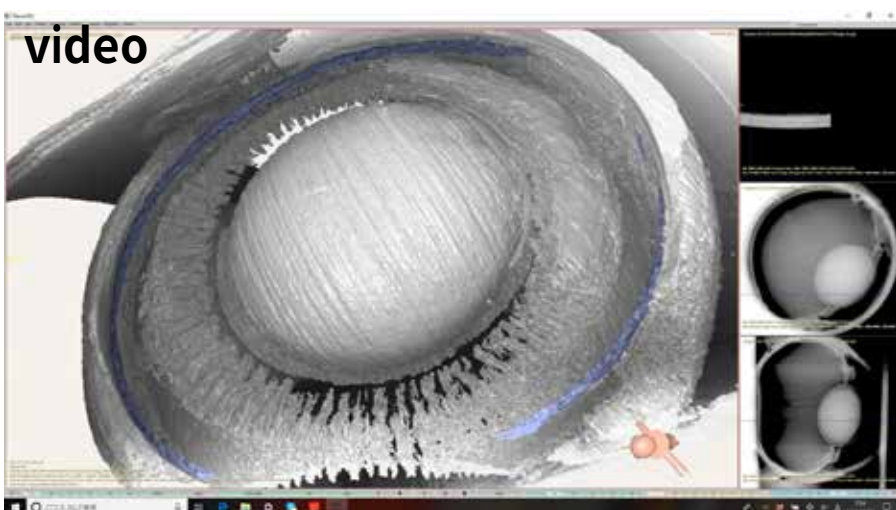
共同研究を必須として「みんなで一つのものを作る」，多施設連携・産学連携・医工連携



プログラム終了後の共同研究や他事業への展開を見据えた人材育成として有用

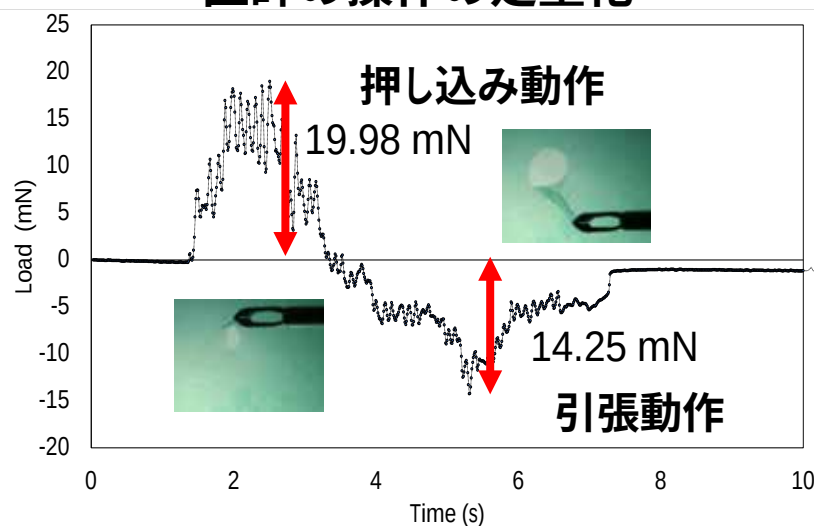
バイオニックヒューマノイド要素技術の例

微細構造の計測



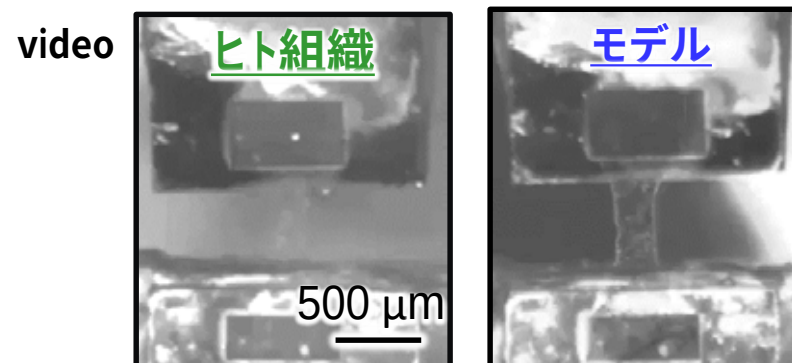
15 μm の高解像度&軟組織の高コントラスト

医師の操作の定量化



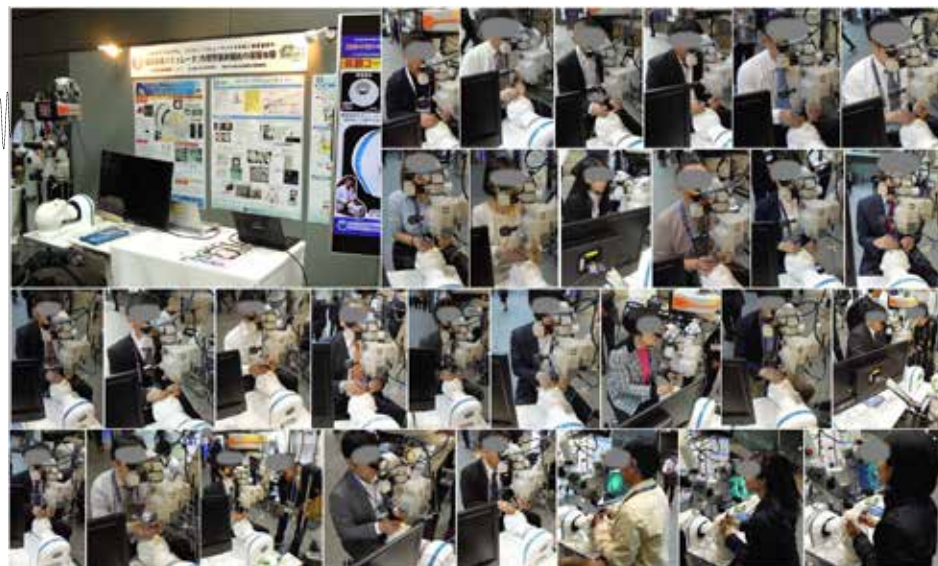
分解能 : 0.037 mN (従来: 0.25 mN)

薄膜(約 3 μm)の物性の計測と再現



膜厚	3 μm	1.9 - 4.9 μm
弾性率	Ave 2.41 MPa	Ave 3.15 MPa

医師による評価 (学会会場で実施)



バイオニックヒューマノイド技術の社会実装

脳外科手術専用機
Bionic-Brain



2019グッドデザイン賞



メドリッジ(株)が事業化

眼科手術専用機
Bionic-Eye™



2019グッドデザイン賞



三井化学（株）が事業化計画

血管内手術専用機
Bionic-Vasculature



BluePractice(株)が事業化

頭部CGモデル 事業化計画

video



一般公開（一時停止中）
145万以上パーツダウンロード

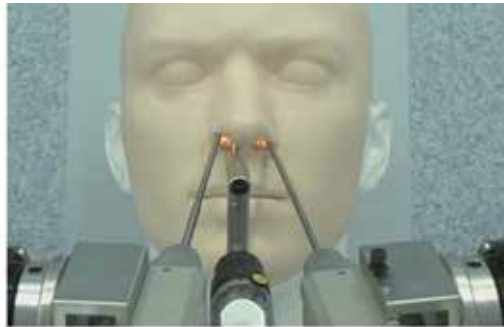
産総研コンソーシアムにて、
医療用立体モデルコンソーシアムを設立



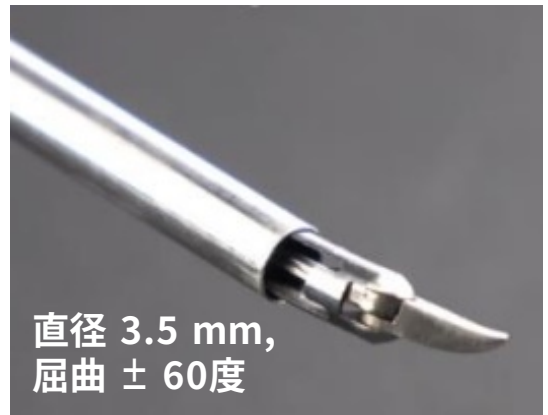
- ü 企業，研究者，医師との連携
- ü 国際標準化活動
ISO/TC150/WG14

スマートアーム：微細手術用ロボット

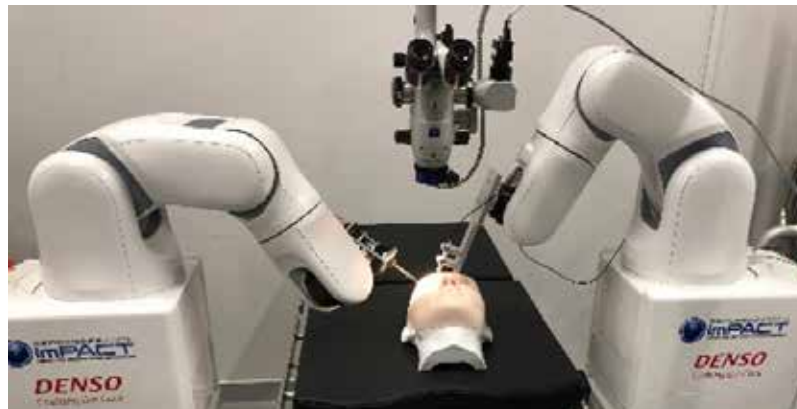
脳外科「鼻の奥のすごく狭いところで革ジャンみたいな硬膜をちゃんと縫いたい」，
眼科「眼底にある，豆腐の上にラップが乗っているような膜を優しく剥がしたい」，
を定量的に理解し，モデルで評価しながら開発．3年という短期間で開発に成功．



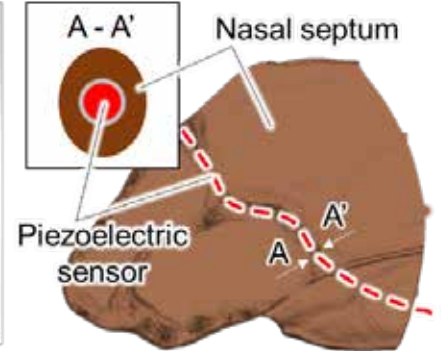
Hamlyn Symposium 2019
Surgical Robot Challenge :
Overall Winner Award受賞



直径 3.5 mm,
屈曲 ± 60 度



Bionic-Brainによるスマートアームの評価



ロボットによる縫合



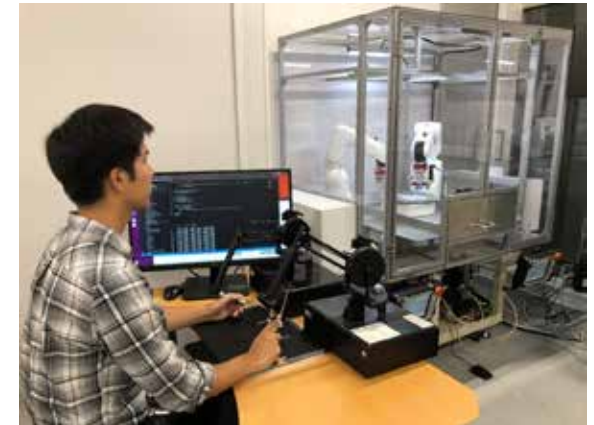
8X SPEED

ロボットを使わない医師5名の縫合と比較

- ü 精度
ロボット 0.30 mm vs 人 0.50 mm
- ü 効率
ロボット 504秒 vs 人 503秒
- ü 安全性
ロボットは鼻腔内 衝突回数小

現在

- ü 知能化
- ü 病理用
- ロボット
へ応用

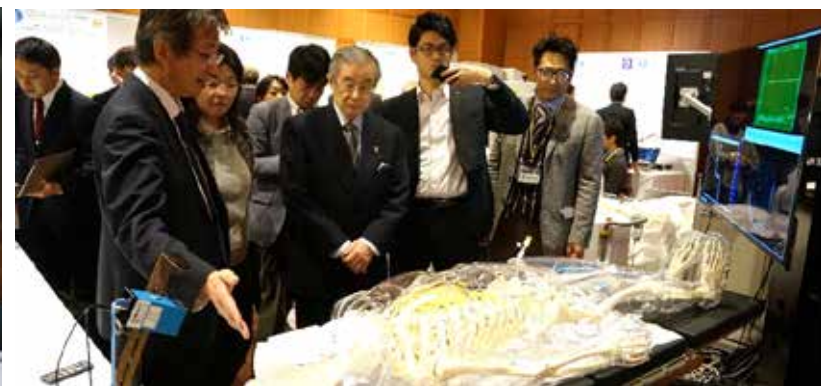


アウトリーチ活動

一般へのデモ
「未来の医師」の育成

国内/国際学会での展示
成果アピールと意見交換

公開シンポジウム
試作品展示



PMによるアウトリーチ活動



特に素晴らしい面

- n 従来の研究費よりも広い範囲をカバー可能
 - ü 医工連携，産学連携，制度対応（国際標準化等）を1つのプロジェクトでカバー可能
 - ü 基礎研究から実装，評価，アウトリーチまで，様々なフェーズを1つのプロジェクトで実施可能

改善に向けたご提案

- n ImPACTの方向性の統一
 - ü プログラム開始時に評価指標を示していただくと
目指す方向性や期待されることが理解しやすい
- n PM同士の交流・連携
 - ü 積極的に支援いただけるとシナジー効果が生まれやすい

ムーンショットでのマネジメントに反映



ご紹介した内容は150人以上のプログラム参加者による成果です