（別紙１）

|  |
| --- |
| 主要諸元 |
| 型式（※１） |  |
| 機体の名称（※２） |  |
| 段構成 |  |
| 補助ブースタ等の有無及び本数 |  |
| 全長（m） |  |
| 直径（代表径）（m） |  |
| 全備質量（t）（人工衛星を除く） |  |
| 誘導方式 |  |
| 飛行中断措置の方法 |  |
| ※１　型式とは、機体形態の別を考慮しないロケットの型式を指す名称をいう。例：H-IIA※２　機体の名称とは、機体形態の別により異なる名称をいう。例：202型 |
|  |
| 衛星フェアリング |
| 名称 |  |
| 全長（m） |  |
| 外径（m） |  |
| 質量（t） |  |
| 主要搭載電子装置 |  |

人工衛星の打上げ用ロケットの設計

１　概要

|  |
| --- |
| 各段等の詳細（必要に応じ補助ロケット等※の諸元を追記すること） |
|  | 第　　段 |  |  |  |
| 全長（m） |  |  |  |  |
| 外径（m） |  |  |  |  |
| 質量（t） |  |  |  |  |
| エンジン等の基（本）数 |  |  |  |  |
| エンジン等１基（本）あたり推力（kN） |  |  |  |  |
| 燃焼時間（s） |  |  |  |  |
| 推進薬種類 |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 推進薬質量（t） |  |  |  |  |  |  |  |  |
| 姿勢制御方式 |  |  |  |  |
| 主要搭載電子装置 |  |  |  |  |
|
| ※ガスジェット・サイドジェット等の姿勢制御用エンジン等を含む |
| 打上げ能力 |
| 高度（km） |  |
| 軌道傾斜角（度） |  |
| 打上げ可能質量（kg） |  |

２　ロケットシステム系統図

３　飛行安全管制に係る主要構成装置等

※装置等の名称、概要及び搭載段

４　エンジン系統図（第　段）

※１　補助ロケット、姿勢制御用エンジン等を含む。

※２　着火装置等の安全に係る機能を含む。

５　軌道上における不要な人工物体（以下「軌道上デブリ」という。）発生の抑制のための措置

※ロケット軌道投入段、人工衛星分離に係る装置等